

Arbeitszeit: 90 Minuten
 Hilfsmittel: Formelsammlung, Skripten, Bücher, nicht-programmierbare Taschenrechner
 Aufgabensteller: Kloster, Pöschl, Schlamp, Seltling, Warendorf

Name:	Geb.-Datum:	Punkte:
Vorname:	Stud.-Gruppe:	Korr.:
Matrikelnummer:		
Raum/Platz-Nr.:	Aufsicht:	Note:

Aufgabe 1: (ca. 6 Punkte)

Falls möglich berechne man die Inversen von

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \\ 2 & 5 & -1 \\ 0 & 4 & -3 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & 4 & 3 \\ 2 & 3 & -4 \end{pmatrix}$$

Wie lautet die Lösung $X \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ des linearen Matrix-Gleichungssystems $AX = B$.

• $\det(A) = 1 \neq 0 \Rightarrow$ invertierbar

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 11 & -5 & -2 \\ -6 & 3 & 1 \\ -8 & 4 & 1 \end{pmatrix}$$

• $\det(B) = 0$ da $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix} = -5 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$
 d.h. Spalten linear abh.

$\Rightarrow B$ nicht invertierbar

• $X = A^{-1}B = \begin{pmatrix} 2 & 7 & 4 \\ -1 & -3 & -1 \\ -2 & -5 & 0 \end{pmatrix}$

Punktschema für Prüfung

Mathematik 1, SS 2005

Punkte	Note
40	1.0
39	
38	
37	
36	1.3
35	
34	1.7
33	
32	2.0
31	
30	2.3
29	
28	2.7
27	
26	3.0
25	
24	3.3
23	
22	3.7
21	
20	
19	4.0
18	
17	
16	
0-16	5.0

Bei ≥ 15 Pkt.
 wird auf-
 gerundet

a) keine Lösung, falls $\mathcal{R}_J(A) < \mathcal{R}_J(A|b)$

d.h. für $\alpha = -2$

b) unendlich viele Lösungen, falls $\mathcal{R}_J(A) = \mathcal{R}_J(A|b) < 3$

d.h. für $\alpha = 1$

c) genau eine Lsg für $\alpha \notin \{-2, 1\}$

d) für b) d.h. $\alpha = 1$:

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 1 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} : \begin{matrix} x_2 = 4 - 5x_3 \\ x_1 = 5 - 3x_3 \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \vec{x} = \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} -3 \\ -5 \\ +1 \end{pmatrix}$$

für c) mit $\alpha = 3$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 5 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 20 & 10 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow x_3 = \frac{1}{2}$$

$$x_2 = -\frac{1}{2}$$

$$x_1 = \frac{1}{2} \left(6 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) = \frac{5}{2}$$

$$\Rightarrow \vec{x} = \begin{pmatrix} \frac{5}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Aufgabe 2: (ca. 7 Punkte)

Für welche Werte des Parameters $\alpha \in \mathbb{R}$ besitzt das lineare Gleichungssystem

$$\begin{matrix} 2x_1 - x_2 + x_3 = 6 \\ x_1 - \alpha x_2 - 2x_3 = \alpha \\ -3x_1 + 2x_2 + \alpha x_3 = -7 \end{matrix}$$

(a) keine Lösung?

(b) unendlich viele Lösungen?

(c) genau eine Lösung?

(d) Man berechne die Lösungen in den Fällen (b) und (c). Setzen Sie bei der Lösung von (c) den Parameter $\alpha = 3$.

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 6 \\ -1 & -\alpha & -2 & \alpha \\ -3 & 2 & \alpha & -7 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{matrix} \text{(ii)}: 2 \cdot \text{(i)} - \text{(i)} \\ \text{(iii)}: 3 \cdot \text{(i)} + 2 \cdot \text{(ii)} \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & -2\alpha+1 & -5 & 2\alpha-6 \\ 0 & 1 & 3+2\alpha & 4 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{matrix} \text{(ii)}: -\text{(iii)} \\ \text{(iii)}: (2\alpha-1) \cdot \text{(iii)} \end{matrix}$$

für $\alpha \neq \frac{1}{2}$:

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 2\alpha-1 & 5 & 2(3-\alpha) \\ 0 & 0 & -5+(3+2\alpha) & 2\alpha-6+4(2\alpha-1) \end{pmatrix} \rightsquigarrow$$

$$\text{WR: } -5 + (3+2\alpha)(2\alpha-1) = -5 + 6\alpha - 3 + 4\alpha^2 - 2\alpha = 4(\alpha^2 + \alpha - 2) = 4(\alpha+2)(\alpha-1)$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 2\alpha-1 & 5 & 2(3-\alpha) \\ 0 & 0 & 2(\alpha+2)(\alpha-1) & 5(\alpha-1) \end{pmatrix}$$

für $\alpha = \frac{1}{2}$:

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 1 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & -5 & -5 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{genau eine Lsg}$$

Aufgabe 3: (ca. 5 Punkte)

Gegeben sind die drei Vektoren $\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 2 \end{pmatrix}$, $\vec{y} = \begin{pmatrix} \alpha \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ und $\vec{z} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix}$.

(a) Für welche Werte von α sind die drei Vektoren linear unabhängig?

$$\det \begin{pmatrix} 1 & \alpha & 4 \\ \alpha & 2 & 5 \\ 2 & 3 & 8 \end{pmatrix} = -5\alpha^2 + 22\alpha - 21 \neq 0$$

\Rightarrow lin. unabhängig für $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{\alpha_1, \alpha_2\}$

$$\textcircled{2} \quad \text{mit } \alpha_{1/2} = \frac{22 \pm \sqrt{64}}{10} = \frac{22 \pm 8}{10}$$

$\Rightarrow \alpha_1 = 3, \alpha_2 = \frac{7}{5}$

(b) Für welche Werte von α sind die drei Vektoren linear abhängig?

Wie läßt sich in diesem Fall der Vektor $\vec{z} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 8 \end{pmatrix}$ durch die beiden anderen Vektoren

$\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ \alpha \\ 2 \end{pmatrix}$ und $\vec{y} = \begin{pmatrix} \alpha \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$ darstellen?

linear abhängig für $\alpha = \alpha_1$ v $\alpha = \alpha_2$ (siehe (a))

1. Fall: $\alpha = \alpha_1 = 3$

$$\textcircled{1} \quad \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{y} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{z} = \vec{x} + \vec{y}$$

2. Fall: $\alpha = \alpha_2 = \frac{7}{5}$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 7/5 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{y} = \begin{pmatrix} 7/5 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{z} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 7/5 \\ 2 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 7/5 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

mit $C_1 = 25, C_2 = -15$

$$\textcircled{2} \quad \Rightarrow \vec{z} = 25 \cdot \vec{x} - 15 \vec{y}$$

Aufgabe 4: (ca. 5 Punkte)

Berechnen Sie für die Matrix $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 8 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ alle Eigenwerte und Eigenvektoren

$$\begin{aligned} \chi(A) &= \begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 & 1 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ 8 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (2-\lambda) [(3-\lambda)(1-\lambda) - 8] \\ &= (2-\lambda) (\lambda^2 - 4\lambda - 5) \\ &= (2-\lambda)(\lambda+1)(\lambda-5) \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = -1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 5$$

Eigenvektoren zu

$$\lambda_1 = -1: (A - \lambda_1 I) \vec{x} = 0$$

$$\begin{pmatrix} 4 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 3 & 0 & | & 0 \\ 8 & 0 & 2 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 4 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 3 & 0 & | & 0 \\ 0 & -2 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow$$

$$\begin{pmatrix} 4 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 3 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{x}_{\lambda_1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -4 \end{pmatrix} \textcircled{1}$$

$$\lambda_2 = 2:$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \\ 8 & 0 & -1 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & -8 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{x}_{\lambda_2} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -8 \end{pmatrix} \textcircled{1}$$

$$\lambda_3 = 5:$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & -3 & 0 & | & 0 \\ 8 & 0 & -4 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & -3 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \vec{x}_{\lambda_3} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} \textcircled{1}$$

Aufgabe 5: ¹⁷ (ca. ~~10~~ Punkte)

Gegeben ist die Gleichung eines Kegelschnitts im Koordinatensystem x_1, x_2 .

$$\vec{x}^T A \vec{x} + \vec{b}^T \vec{x} + c = 0 \quad (1)$$

mit $A = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$, $\vec{b} = -\sqrt{2} \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \end{pmatrix}$, $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$, $c = 31$

Geben Sie die Gleichung der Standardform des Kegelschnitts an und zeichnen Sie den Kegelschnitt im Ausgangskordinatensystem x_1, x_2 .
(Hinweis: die einzelnen Konstruktions Schritte der Zeichnung (=Hilfskoordinatensysteme) sollen erkennbar sein!)

$$\Rightarrow \vec{x} \cdot \lambda_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \quad (1)$$

• Eigenwerte von A: $\begin{vmatrix} 5-\lambda & 4 \\ 4 & 5-\lambda \end{vmatrix} = (5-\lambda)^2 - 16 = \lambda^2 - 10\lambda + 9 = (\lambda-9)(\lambda-1)$ (2)

$$\Rightarrow \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 9$$

• Eigenvektoren: $(A - \lambda_i I) \vec{x}_{2i} = \vec{0}$

$$\lambda_1 = 1: \begin{pmatrix} 4 & 4 & | & 0 \\ 4 & 4 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{x}_{\lambda_1} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad (4)$$

$$\lambda_2 = 9: \begin{pmatrix} -4 & 4 & | & 0 \\ 4 & -4 & | & 0 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{x}_{\lambda_2} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (4)$$

• Koordinatentransformation $\vec{x} = S \cdot \vec{y}$

mit Drehmatrix $S = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$, $\det(S) = 1$ (1)

Hauptachsen transformation:

$$(y_1, y_2) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} + (-\sqrt{2}) \begin{pmatrix} 20 \\ 16 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} + 31 = 0$$

$$y_1^2 + 9y_2^2 - 4y_1 - 36y_2 + 31 = 0 \quad (2)$$

Quadratische Ergänzung:

$$(y_1^2 - 4y_1 + 4) - 4 + 9(y_2^2 - 4y_2 + 4) - 9 + 31 = 0$$

$$\underbrace{(y_1 - 2)^2}_{=: z_1} + 9 \underbrace{(y_2 - 2)^2}_{=: z_2} - 9 = 0$$

$$\text{Verschiebung} \quad \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} := \begin{pmatrix} y_1 - 2 \\ y_2 - 2 \end{pmatrix} \quad (2)$$

Quadratik nach Verschiebung:

$$\frac{z_1^2}{9} + \frac{z_2^2}{1} = 1 \Rightarrow \text{Ellipse} \quad (1)$$

