

Arbeitszeit: 90 Minuten,  
 Hilfsmittel: Formelsammlung, Skripten, Bücher, Taschenrechner  
 Aufgabensteller: Kaltsidou-Kloster, Pöschl, Radtke, Selting, Warendorf

**!! WICHTIG: Alle Rechnungen und Ergebnisse auf diesem Arbeitsblatt eintragen!!  
 Das Ergebnis allein zählt nicht. Der Rechenweg muss erkennbar sein!!**

Name: \_\_\_\_\_ Geb.-Datum: \_\_\_\_\_ Punkte: ( / 45)

Vorname: \_\_\_\_\_ Stud.-Gruppe: \_\_\_\_\_ Korr: \_\_\_\_\_

Raum/Platz-Nr: \_\_\_\_\_ Aufsicht: \_\_\_\_\_ Note: \_\_\_\_\_

**Aufgabe 1: (Eigenwerte, Eigenvektoren von Matrizen max = 10 Punkte)**

a) Für die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -2 \\ 2 & -1 & 2 \\ -1 & 5 & 3 \end{pmatrix}$$

zeige man, dass  $\lambda_1 = 3$  ein Eigenwert ist und ermittle die Eigenwerte  $\lambda_2$  und  $\lambda_3$ .

$$\det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} 2-\lambda & -1 & -2 \\ 2 & -1-\lambda & 2 \\ -1 & 5 & 3-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= (2-\lambda)(-1-\lambda)(3-\lambda) + 2 \cdot 20 + 2(3-\lambda) - 10(2-\lambda) - 2(-1-\lambda)$$

$$= -\lambda^3 + 2\lambda^2 - \lambda^2 + 3\lambda^2 + 2\lambda - 6\lambda + 3\lambda - 6 - 18$$

$$+ 6 - 2\lambda - 20 + 10\lambda + 2 + 2\lambda$$

$$= -\lambda^3 + 4\lambda^2 + 9\lambda - 36 = 0$$

(2)

Horner Schema:

$$\begin{array}{c|ccc|c} & -1 & 4 & 9 & -36 \\ & & -3 & 3 & 36 \\ \hline \lambda_1=3 & -1 & 1 & 12 & 0 \end{array}$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = 3 \text{ ist EW} \quad (1/2)$$

$$\text{reduziertes Polynom: } -\lambda^2 + \lambda + 12 = 0 \quad (1/2)$$

$\Rightarrow$

$$\lambda_2 = 4 \quad ; \quad \lambda_3 = -3$$

(1/2)

(1/2)

b) Berechnen Sie die Eigenvektoren zu den Eigenwerten. ( / 6)

EV zu  $\lambda_1 = 3$ :

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & -2 & | & 0 \\ 2 & -4 & 2 & | & 0 \\ -1 & 5 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\cdot 2} \begin{pmatrix} -1 & -1 & -2 & | & 0 \\ 0 & -6 & -2 & | & 0 \\ 0 & -6 & -2 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\cdot (-1)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 6 & 2 & | & 0 \\ 0 & 6 & 2 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x_2 = \alpha, \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow x_2 = -\frac{1}{3}\alpha \Rightarrow x_1 = -\frac{5}{3}\alpha \text{ mit } \alpha=3 \quad \vec{x}_{EV_1} = \begin{pmatrix} -5 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} \quad (2)$$

EV zu  $\lambda_2 = 4$ :

$$\begin{pmatrix} -2 & -1 & -2 & | & 0 \\ 2 & -5 & 2 & | & 0 \\ -1 & 5 & -1 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\cdot (-1)} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & -5 & 2 & | & 0 \\ -1 & 5 & -1 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\cdot (-1)} \begin{pmatrix} -2 & -1 & -2 & | & 0 \\ 0 & -6 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x_3 = \beta, \beta \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow x_1 = -\beta \text{ mit } \beta=1 \Rightarrow \vec{x}_{EV_2} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (2)$$

EV zu  $\lambda_3 = -3$ :

$$\begin{pmatrix} 5 & -1 & -2 & | & 0 \\ 2 & 2 & 2 & | & 0 \\ -1 & 5 & 6 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\cdot 5} \begin{pmatrix} 5 & -1 & -2 & | & 0 \\ 0 & 12 & 14 & | & 0 \\ 0 & 25 & 30 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\cdot 2} \begin{pmatrix} 5 & -1 & -2 & | & 0 \\ 0 & 6 & 7 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x_2 = \gamma, \gamma \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow x_2 = -\frac{7}{6}\gamma \Rightarrow x_1 = \frac{1}{6}\gamma \text{ mit } \gamma=6 \Rightarrow \vec{x}_{EV_3} = \begin{pmatrix} 1 \\ -7 \\ 6 \end{pmatrix} \quad (2)$$

**Aufgabe 2: (Lineares Gleichungssystem, max = 7 Punkte)**

a) Für welche(n) Wert(e) von  $\alpha$  ist das lineare Gleichungssystem ( / 4)

$$\begin{array}{rclcl} x_1 + x_2 + x_3 & = & 3 \\ x_1 - x_2 + 2x_3 & = & 2 \\ 4x_1 + 2x_2 - x_3 & = & \alpha \\ 3x_1 + x_2 + x_3 & = & 2 \end{array}$$

überbestimmtes LGS!

lösbar?

$$\begin{array}{l} \text{I: } \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 2 & 2 \\ 4 & 2 & -1 & \alpha \\ 3 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right) \begin{array}{l} \cdot (-1) \\ \cdot (-3) \\ + \\ + \end{array} \\ \text{II: } \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & -2 & -5 & -12+\alpha \\ 0 & -2 & 2 & -7 \end{array} \right) \begin{array}{l} + \\ + \\ + \end{array} \\ \text{III: } \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -6 & -11+\alpha \end{array} \right) \\ \text{IV: } \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -3 & -6 \end{array} \right) \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \text{IV: } x_3 = 2 \\ \text{in III: } (-6) \cdot 2 = -11 + \alpha \\ \Rightarrow \alpha = -1 \end{array}$$

Nur für  $\alpha = -1$  ist das LGS lösbar

1,5

auch anderer Weg (Nullzeile) möglich

b) Bestimmen Sie die Lösung(en) in diesem Falle!

$$\underline{x_3 = 2}$$

$$\text{in II: } 2x_2 - 2 = 1 \Rightarrow x_2 = \underline{\underline{\frac{3}{2}}}$$

$$\text{in I: } x_1 + \frac{3}{2} + 2 = 3 \Rightarrow x_1 = \underline{\underline{-\frac{1}{2}}}$$

Pro  $x_i$  1  
egal ob bei a oder b  
berechnet

**Aufgabe 3: (Berechnung der inversen Matrix max = 9 Punkte)**

Gegeben sind die Matrizen A und B

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 4 \\ 3 & 0 & -2 \\ -5 & -3 & -1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

a) Prüfen Sie für beide Matrizen nach, ob sie eine Inverse besitzen. ( / 3)

$$\det A = 0 + 20 - 36 - 0 + 6 + 6 = -4 \Rightarrow A^{-1} \text{ existiert} \quad (1)$$

$\det B$ : nach 1. Zeile entwickelt:

$$\begin{aligned} \det B &= (-1)^{1+1} \cdot 1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} + (-1)^{1+4} \cdot 1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} \\ &= 1 \cdot (0 + 0 + 0 - 2 - 0 - 0) + (-1) \cdot (0 + 0 + 0 - 0 - 2 - 0) \\ &= +0 \Rightarrow B^{-1} \text{ existiert} \quad (2) \end{aligned}$$

b) Wie lautet  $B^{-1}$ ? ( / 5)

$$\begin{array}{l} \left( \begin{array}{ccc|ccc} -1 & 2 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 0 \\ -5 & -3 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \cdot 3 \\ \cdot (-5) \\ + \\ + \end{array} \\ \left( \begin{array}{ccc|ccc} -1 & 2 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 10 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & -13 & -21 & -5 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \cdot 13 \\ \cdot 6 \\ + \end{array} \end{array}$$

1,5

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} -1 & 2 & 4 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 10 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 9 & 13 & 6 \end{array} \right) \cdot \left. \begin{array}{l} \cdot 2 \\ \cdot (-5) \end{array} \right\}^+ \cdot (-1) \left. \right\}^+ \quad (1)$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} -1 & 2 & 0 & -8 & -13 & -6 \\ 0 & 12 & 0 & -39 & -63 & -30 \\ 0 & 0 & 4 & 9 & 13 & 6 \end{array} \right) \cdot (-6) \left. \right\}^+ \quad (1,5)$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 6 & 0 & 0 & 9 & 15 & 6 \\ 0 & 12 & 0 & -39 & -63 & -30 \\ 0 & 0 & 4 & 9 & 13 & 6 \end{array} \right) \cdot \begin{array}{l} :6 \\ :12 \\ :4 \end{array} \quad (1)$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3/2 & 5/2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -13/4 & -21/4 & -5/2 \\ 0 & 0 & 1 & 9/4 & 13/4 & 3/2 \end{array} \right) \quad (0,5)$$

$$\Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} 3/2 & 5/2 & 1 \\ -13/4 & -21/4 & -5/2 \\ 9/4 & 13/4 & 3/2 \end{pmatrix} \quad (0,5)$$

## Aufgabe 4: Koordinatentransformation

(7/8)

Im Koordinatensystem  $(x_1, x_2, x_3)$  ist der Vektor  $a = \begin{pmatrix} 20 \\ 30 \\ 40 \end{pmatrix}$  gegeben.

Durch Drehung von  $(x_1, x_2, x_3)$  um die Achse  $x_2$  um den Winkel  $\beta = 36,87$  Grad entsteht das Koordinatensystem  $(y_1, y_2, y_3)$ ,

in welchem ein weiterer Vektor  $b^* = \begin{pmatrix} 10 \\ 50 \\ -20 \end{pmatrix}$  gegeben ist.

$b$  ist die Darstellung von  $b^*$  im Koordinatensystem  $(x_1, x_2, x_3)$ ,  
 $a^*$  ist die Darstellung von  $a$  im Koordinatensystem  $(y_1, y_2, y_3)$ .

Berechnen Sie Vektoren  $b$  und  $a^*$  und die Skalarprodukte  $(a, b)$  und  $(a^*, b^*)$ .

Drehmatrix:

$$Q_2(36,87^\circ) = \begin{pmatrix} \cos 36,87^\circ & 0 & -\sin 36,87^\circ \\ 0 & 1 & 0 \\ \sin 36,87^\circ & 0 & \cos 36,87^\circ \end{pmatrix} \quad (0,5)$$

$$= \begin{pmatrix} 0,8 & 0 & -0,6 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0,6 & 0 & 0,8 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$\vec{a}^* = Q_2 \cdot \vec{a} = \begin{pmatrix} 0,8 & 0 & -0,6 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0,6 & 0 & 0,8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 20 \\ 30 \\ 40 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 \\ 30 \\ 44 \end{pmatrix} \quad (1,5)$$

$$\vec{b} = Q_2^T \cdot \vec{b}^* = \begin{pmatrix} 0,8 & 0 & 0,6 \\ 0 & 1 & 0 \\ -0,6 & 0 & 0,8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 10 \\ 50 \\ -20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 50 \\ -22 \end{pmatrix} \quad (2)$$

Skalarprodukte:

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = \begin{pmatrix} 20 \\ 30 \\ 40 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ 50 \\ -22 \end{pmatrix} = -80 + 1500 - 880 = 540 \quad (1)$$

$$\vec{a}^* \cdot \vec{b}^* = \begin{pmatrix} -8 \\ 30 \\ 44 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 10 \\ 50 \\ 20 \end{pmatrix} = -80 + 1500 - 880 = 540 \quad (1)$$

**Aufgabe 5: (Hauptachsentransformation max = 12 Punkte)**

Gegeben ist die folgende Kurve 2. Ordnung :

$$4x_1^2 + 4x_1x_2 + x_2^2 + \frac{\sqrt{5}}{2}x_1 - \sqrt{5}x_2 = 0.$$

- a) Ermitteln Sie mit Hilfe der Hauptachsentransformation Art und Lage des Kegelschnittes. Zeichnen Sie (Teil b) die Kurve im gegebenen Ausgangskoordinatensystem.  
(Hinweis: Die Kurve ist nur gedreht **nicht** verschoben.)

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \vec{a} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{5}}{2} \\ -\sqrt{5} \end{pmatrix}, \alpha_0 = 0$$

( / 8)

EW von A:

$$\begin{vmatrix} 4-\lambda & 2 \\ 2 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (4-\lambda)(1-\lambda) - 4 = -5\lambda + \lambda^2 = \lambda(\lambda-5) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = 0, \lambda_2 = 5$$

(1,5)

EV zu  $\lambda_1 = 0$ :

$$\begin{pmatrix} 4 & 2 & | & 0 \\ 2 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{2} \begin{pmatrix} 2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x_2 = \alpha, \alpha \in \mathbb{R} \Rightarrow x_1 = -\frac{1}{2}\alpha$$

$$\text{mit } \alpha = 2 \Rightarrow \vec{x}_{EV_1} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ Norm} \Rightarrow \vec{p}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad (1,5)$$

EV zu  $\lambda_2 = 5$ :

$$\begin{pmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 2 & -4 & | & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{2} \begin{pmatrix} -1 & 2 & | & 0 \\ 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x_2 = \beta, \beta \in \mathbb{R} \Rightarrow x_1 = 2\beta$$

$$\text{mit } \beta = 1 \Rightarrow \vec{x}_{EV_2} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ Norm} \Rightarrow \vec{p}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (1,5)$$

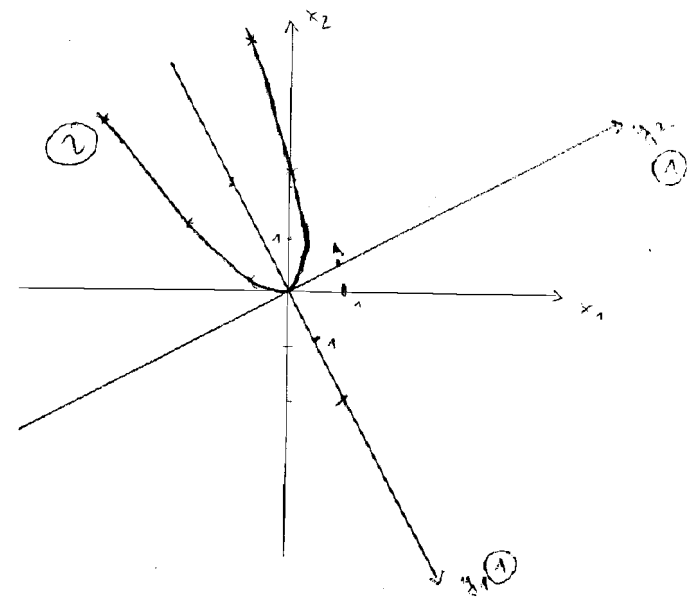
$$\Rightarrow P = \begin{pmatrix} -1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{pmatrix} \Rightarrow \det P = -1$$

(1)

$$\Rightarrow P^* = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{5} & 2/\sqrt{5} \\ -2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{pmatrix}$$

- b) Zeichnen Sie die Lage des transformierten Achsensystems im  $x_1, x_2$  System und zeichnen Sie den Graphen der Kurve.

( / 4)



zu a:

$$\vec{b} = P^* \cdot \vec{a} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \\ 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \sqrt{5}/2 \\ -\sqrt{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5/2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$\Rightarrow$  Neue quadratische Form:

$$W = 0y_1^2 + 5y_2^2 + \frac{5}{2}y_1 + 0y_2 + 0 = 0$$

$$\Rightarrow y_1 = -2y_2^2 \quad \text{PARABEL !}$$

(1,5)