

Diplomvorprüfung in Mathematik I (Lineare Algebra) – Fahrzeugtechnik

Arbeitszeit: 90 Minuten,

Hilfsmittel: Formelsammlung, Skripten, Bücher, Taschenrechner

Aufgabensteller: Kalsidou-Kloster, Mahnke, Pöschl, Schwarz-Hemmert, Warendorf

!! WICHTIG: Alle Rechnungen und Ergebnisse auf diesem Arbeitsblatt eintragen!!

Das Ergebnis allein zählt nicht. Der Rechenweg muss erkennbar sein!!

Name: Geb. – Datum Punkte: ca(/ 50)

Vorname: Stud.- Gruppe Korr:

Raum/Platz-Nr: Aufsicht: Note:

Deckblatt

Aufgabe 1: (Berechnung Determinante und inverse Matrix) ca (/ 10)

Gegeben ist die folgende Matrix:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

a) Berechnen Sie die Determinante der Matrix A.

ca (/ 4)

Entwicklung nach der 2. Zeile:

$$\det A = 1 \cdot (-1)^{2+1} \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \\ -1 & 0 & -1 \end{vmatrix} + 1 \cdot (-1)^{2+3} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \end{vmatrix} =$$

$$= -1 \cdot \{ 3 \cdot (-2 + 3) \} - 1 \cdot \{ -1 + 0 - 6 - 0 + 4 + 2 \} =$$

$$= -3 - 1 \cdot (-1) = -3 + 1 = -2$$

(man kann auch nach der 4. Zeile oder nach der 3. Spalte entwickeln bzw. nach jeder Zeile oder Spalte, dann bekommt jede 3×3 Det. $\frac{1}{2}$ Pkt)

Fortsetzung Aufgabe 1

b) Berechnen Sie die Inverse von B: B^{-1} .

ca (16)

$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \det B = -2 + 3 = +1 \neq 0 \Rightarrow B^{-1} \text{ exist.}$

1	0	1	1	0	0
2	1	3	0	1	0
0	-1	0	0	0	1
1	0	1	1	0	0
0	1	1	-2	1	0
0	-1	0	0	0	1
1	0	1	1	0	0
0	1	1	-2	1	0
0	0	1	-2	1	1
1	0	0	3	-1	-1
0	1	0	0	0	-1
0	0	1	-2	1	1

$\cdot (-2)$
 $\frac{1}{2}$
 $\cdot (-1)$
 $\cdot (-1)$
 $= B^{-1}$

oder

$\alpha_{11} = \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = +3$; $\alpha_{21} = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = +1$; $\alpha_{31} = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = -1$
 $\alpha_{12} = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$; $\alpha_{22} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$; $\alpha_{32} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = +1$
 $\alpha_{13} = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -2$; $\alpha_{23} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -1$; $\alpha_{33} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 1$

$+\alpha_{11}$	$-\alpha_{21}$	α_{31}
$-\alpha_{12}$	α_{22}	$-\alpha_{32}$
α_{13}	$-\alpha_{23}$	α_{33}

$\textcircled{1}$ für $\det B$
 $\textcircled{1/2}$ für α_{jk}

$\textcircled{1/2}$ für B^{-1}

Aufgabe 2: Lineares Gleichungssystem mit Parameter ca (19)

Gegeben ist das lineare Gleichungssystem mit dem Parameter a:

$$\begin{array}{rclcl} x_1 & + & x_2 & + & x_3 & = & a \\ 2x_1 & + & x_2 & + & x_3 & = & 2 \\ 3x_1 & + & x_2 & + & ax_3 & = & 4 \end{array}$$

Für welche Werte des reellen Parameters a besitzt das lineare Gleichungssystem

- keine Lösung?
- unendlich viele Lösungen?
- genau eine Lösung?
- Man berechne die Lösungen für den Fall c).

x_1	x_2	x_3	R.S.
1	1	1	a
2	1	1	2
3	1	a	4
1	1	1	a
0	-1	-1	$2(1-a)$
0	-2	$a-3$	$4-3a$
1	1	1	a
0	-1	-1	$2(1-a)$
0	0	$a-1$	a

$$\begin{array}{l} | \cdot (-2) \\ + \\ \downarrow \end{array} \quad \begin{array}{l} | \cdot (-3) \\ + \\ \downarrow \end{array}$$

$$\begin{array}{l} | \cdot (-2) \\ + \\ \downarrow \end{array} \quad \begin{array}{l} \textcircled{1} \\ \textcircled{1} \end{array}$$

$$\textcircled{1}$$

- ① a) für $a=1 \Rightarrow$ keine Lösung
- ① b) es gibt kein a, für welches ∞ -viele Lösungen gibt
- ① c) für $a \neq 1$ gibt es genau eine Lsg

Rechenseite für Aufgabe 2

- oder:
- a) $a = \{1\}$
 - b) $a = \{1/2\}$
 - c) $I = \mathbb{R} \setminus \{1\}$

Aus der dritten gl. des Gaußschen Algorithmus \Rightarrow

$$x_3 = \frac{a}{a-1} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

aus der 2. gl. $\Rightarrow x_2 = -2(1-a) - x_3$

$$x_2 = -2(1-a) - \frac{a}{a-1} = \frac{2-4a+2a^2-a}{a-1} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$x_2 = \frac{2a^2-5a+2}{a-1} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

aus der 1. gl. $\Rightarrow x_1 = a - x_2 - x_3$

$$x_1 = a - \frac{2a^2-5a+2}{a-1} - \frac{a}{a-1} = \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$x_1 = \frac{a^2-a-2a^2+5a-2-a}{a-1} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$x_1 = \frac{-a^2+3a-2}{a-1} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

Aufgabe 3:

(Berechnung von Eigenwerten und Eigenvektoren einer Matrix, (/10)
inverse Matrix, Diagonalmatrix, Ähnlichkeitstransformation)

Gegeben ist die Matrix $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

a) Berechnen Sie die Eigenwerte λ_1, λ_2 und λ_3 von A . (/2)

$$\det(A - \lambda E) = 0 = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1-\lambda & 0 \\ 1 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= -\lambda \cdot (1-\lambda)^2 = 0$$

$$\lambda_1 = 0 \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\lambda_2 = \lambda_3 = 1 \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

b) Berechnen Sie alle Eigenvektoren der Matrix A zu den jeweiligen Eigenwerten und geben Sie drei linear unabhängige Eigenvektoren \bar{e}_1, \bar{e}_2 und \bar{e}_3 von A in normierter Darstellung an. (Wenn Sie die Eigenwerte und Eigenvektoren nicht ermitteln konnten, bearbeiten Sie die nachfolgenden Teilaufgaben ohne Einsetzen von konkreten Werten) (/3)

EV zu EW $\lambda_1 = 0$

$$\begin{cases} 0 \cdot x_{11} + 0 \cdot x_{12} + 0 \cdot x_{13} = 0 \\ 0 \cdot x_{21} + 1 \cdot x_{12} + 0 \cdot x_{13} = 0 \\ 1 \cdot x_{11} + 0 \cdot x_{12} + 1 \cdot x_{13} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_{12} = 0 \\ x_{13} = -x_{11} \end{cases}$$

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ -1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

EV zu EW $\lambda_2 = \lambda_3 = 1$

$$\begin{cases} -x_{21} + 0 \cdot x_{22} + 0 \cdot x_{23} = 0 \\ 0 \cdot x_{21} + 0 \cdot x_{22} + 0 \cdot x_{23} = 0 \\ 1 \cdot x_{21} + 0 \cdot x_{22} + 0 \cdot x_{23} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_{21} = 0 \\ x_{23} = x_{22} \end{cases}$$

$$\vec{x} = x \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\Rightarrow \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$x_{21} = 0$; x_{23}, x_{22} beliebig

Fortsetzung Aufgabe 3:

c) Genau eine der folgenden drei Vektorsummen ist ein Eigenvektor von A zum Eigenwert 1. Markieren Sie die Vektorsumme mit dieser Eigenschaft:

$$\left. \begin{array}{l} - \bar{e}_1 + \bar{e}_2 \\ - \bar{e}_1 + \bar{e}_3 \\ - \bar{e}_2 + \bar{e}_3 \end{array} \right\} \vec{e}_1 + \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 1 \\ -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}; \vec{e}_1 + \vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ 0 \\ -1/\sqrt{2} + 1 \end{pmatrix}; \vec{e}_2 + \vec{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Bestätigen Sie Ihre Behauptung durch Ausführung einer geeigneten Multiplikation mit A

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (/ 2)$$

$$(A - 1 \cdot E)(\vec{e}_2 + \vec{e}_3) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$

①

d) Geben Sie folgende Werte oder Matrizen an oder begründen Sie, warum diese nicht existieren: (Hinweis: dies ist ohne weitere große Berechnungen möglich)

(/ 3)

① - Die Determinante von A $\det A = 0$, weil A eine Nullzeile hat

① - Die Determinante der inversen Matrix A^{-1} existiert nicht, weil $\det A = 0$

- Eine zur Matrix A ähnliche Diagonalmatrix D und eine zugehörige Transformationsmatrix P die $P^{-1}AP = D$ erfüllt.
(Produkt muss nicht nachgeprüft werden-

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left(\frac{1}{2} \right); P = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3) = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1/\sqrt{2} & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

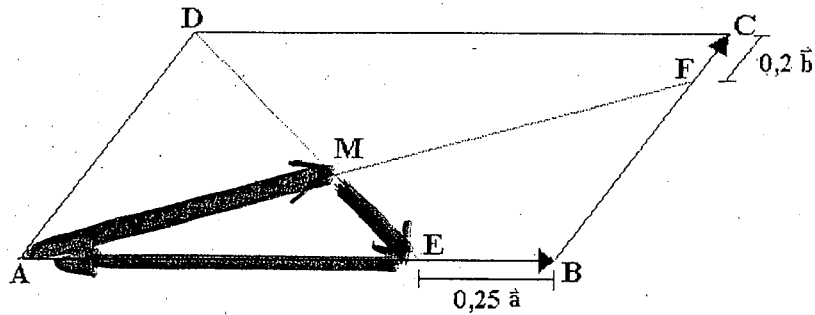
Aufgabe 4:

Lineare Abhängigkeit / Unabhängigkeit von Vektoren ca (/ 8)

Gegeben ist das folgende Parallelogramm, welches von den Vektoren

$\vec{a} = \overrightarrow{AB}$ und $\vec{b} = \overrightarrow{BC}$ aufgespannt wird.

Die Strecke \overline{FC} hat die Länge $FC = 0,2 \cdot |\vec{b}|$, \overline{EB} die Länge $EB = 0,25 \cdot |\vec{a}|$



a) Drücken Sie die Vektoren \overrightarrow{AF} und \overrightarrow{DE} durch die Vektoren \vec{a} und \vec{b} aus.

$$\begin{aligned} \overrightarrow{AF} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} + \overrightarrow{CF} && \text{ca (/ 2)} \\ &= \vec{a} + \vec{b} - 0,2\vec{b} \\ &= \vec{a} + 0,8\vec{b} && \textcircled{1} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \overrightarrow{DE} &= \overrightarrow{DA} + \overrightarrow{AE} = -\overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BE} \\ &= -\vec{b} + \vec{a} - 0,25\vec{a} = +0,75\vec{a} - \vec{b} && \textcircled{1} \end{aligned}$$

Fortsetzung Aufgabe 4

b) Seien nun $\mu \cdot \overrightarrow{AF} = \overrightarrow{AM}$ und $\sigma \cdot \overrightarrow{DE} = \overrightarrow{ME}$, mit $0 < \mu < 1$ und $0 < \sigma < 1$.

Lösen Sie durch Überlegen (ohne Rechnung):

ca (/ 2)

Welchen Vektor ergibt $\mu \cdot \overrightarrow{AF} - \overrightarrow{AE} + \sigma \cdot \overrightarrow{DE}$?

Markieren Sie diese Beziehung in der Grafik.

$$\begin{aligned} & \mu \cdot \overrightarrow{AF} - \overrightarrow{AE} + \sigma \cdot \overrightarrow{DE} = \\ & = \overrightarrow{AM} - \overrightarrow{AE} + \overrightarrow{ME} = \quad \left(\frac{1}{2}\right) \\ & = \overrightarrow{AM} + \overrightarrow{ME} + \overrightarrow{EA} = \overrightarrow{0} \quad \left(\frac{1}{2}\right) \\ & \quad \left(\frac{1}{2}\right) \end{aligned}$$

+ $\left(\frac{1}{2}\right)$ für Markierung in der Grafik

c) Nutzen Sie die lineare Unabhängigkeit von \vec{a} und \vec{b} aus, ca (/ 2)

um mit den Ergebnissen von a) und b) μ und σ zu berechnen.

$$\begin{aligned} \overrightarrow{AM} &= \mu \cdot \overrightarrow{AF} = \mu (\vec{a} + 0,8 \vec{b}) \\ \overrightarrow{ME} &= \sigma \cdot \overrightarrow{DE} = \sigma (0,75 \vec{a} - \vec{b}) \quad \left(\frac{1}{2}\right) \end{aligned}$$

$$\overrightarrow{AM} + \overrightarrow{ME} = \overrightarrow{AE} = 0,75 \vec{a}$$

$$\vec{a} \{ \underbrace{\mu + \sigma \cdot 0,75 - 0,75}_{=0} \} + \vec{b} \{ \underbrace{0,8\mu - \sigma}_{=0} \} = \vec{0} \quad \left(\frac{1}{2}\right) \Rightarrow \boxed{\sigma = 0,8\mu}$$

$$\Rightarrow \{ \mu + 0,8 \cdot 0,75 \cdot \mu - 0,75 \} = 0$$

$$1,6\mu = 0,75$$

\Downarrow

$$\boxed{\mu = 0,46875} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

\Rightarrow

$$\boxed{\sigma = 0,375} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

Fortsetzung Aufgabe 4

d) In welchem Verhältnis $\overrightarrow{AM} : \overrightarrow{MF}$ teilt \overrightarrow{DE} die Strecke \overrightarrow{AF} ? ca (/ 2)

$$\left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\vec{AM} = \mu \cdot \vec{AF}$$

$$\vec{MF} = \vec{AF} - \vec{AM} = \vec{AF} (1 - \mu)$$

$$\left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\frac{\vec{AM}}{\vec{MF}} = \frac{\mu}{1 - \mu} = \frac{0,46875}{0,53125} = \frac{15}{17} = 0,88235 \quad (1)$$

Aufgabe 5: (Hauptachsentransformation)

ca (/ 13)

Gegeben ist die folgende Kurve 2. Ordnung:

$$\frac{32}{25}x_1^2 + \frac{18}{25}x_2^2 + \frac{48}{25}x_1x_2 - \frac{9}{5}x_1 + \frac{12}{5}x_2 = 0$$

- a) Ermitteln Sie mit Hilfe der Hauptachsentransformation Art und Lage des Kegelschnittes. Zeichnen Sie (Teil b) die Kurve im gegebenen Ausgangskordinatensystem.

Hinweis: Die Kurve ist nur gedreht, nicht verschoben.

(/ 9)

$$A = \begin{pmatrix} \frac{32}{25} & \frac{24}{25} \\ \frac{24}{25} & \frac{18}{25} \end{pmatrix}; \vec{a} = \begin{pmatrix} -\frac{9}{5} \\ +\frac{12}{5} \end{pmatrix}; a_0 = 0$$

$$\det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} \frac{32}{25} - \lambda & \frac{24}{25} \\ \frac{24}{25} & \frac{18}{25} - \lambda \end{vmatrix} = 0 = \left(\frac{32}{25} - \lambda\right)\left(\frac{18}{25} - \lambda\right) - \left(\frac{24}{25}\right)^2$$

$$0 = \frac{576}{625} - \frac{50}{25}\lambda + \lambda^2 - \frac{576}{625} = 0 = \lambda^2 - 2\lambda = \lambda(\lambda - 2)$$

$$\lambda_1 = 2; \lambda_2 = 0$$

EV zu EW $\lambda_1 = 2$

$$\begin{pmatrix} x_{11} \\ x_{12} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{18}{25} & \frac{24}{25} \\ \frac{24}{25} & -\frac{32}{25} \end{pmatrix} \begin{matrix} -18x_{11} + 24x_{12} = 0 \\ 24x_{11} - 32x_{12} = 0 \end{matrix} \Rightarrow x_{11} = \frac{24}{18}x_{12} = \frac{4}{3}x_{12} \Rightarrow \vec{x}_1 = \begin{pmatrix} \frac{4}{3} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 4/5 \\ 3/5 \end{pmatrix}$$

EV zu EW $\lambda_2 = 0$

$$\begin{pmatrix} x_{21} \\ x_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{32}{25} & \frac{24}{25} \\ \frac{24}{25} & \frac{18}{25} \end{pmatrix} \begin{matrix} 32x_{21} + 24x_{22} = 0 \\ \end{matrix} \Rightarrow x_{21} = -\frac{24}{32}x_{22} \Rightarrow \vec{x}_2 = \begin{pmatrix} -\frac{3}{4} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} -3/5 \\ 4/5 \end{pmatrix}$$

$$P = (\vec{n}_1, \vec{n}_2) = \begin{pmatrix} 0,8 & -0,6 \\ 0,6 & 0,8 \end{pmatrix} \Rightarrow \det P = +1 \checkmark$$

$$\vec{b} = P^{-1} \cdot \vec{a} = P^T \cdot \vec{a} = \begin{pmatrix} 0,8 & +0,6 \\ 0,6 & 0,8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -9/5 & +72/5 \\ +12/5 & +36/5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + b_1 y_1 + b_2 y_2 + a_0 = 0$$

$$2y_1^2 + 0 + 0 + 3y_2 + 0 = 0$$

$$y_2 = -\frac{2}{3} y_1^2 \Rightarrow \text{Parabel}$$

Fortsetzung Aufgabe 5:

- b) Zeichnen Sie die Lage des transformierten Achsensystems im x_1, x_2 System und zeichnen Sie den Graphen der Kurve (Maßstab 1 LE = 1 cm). (/ 4)

Fortsetzung Aufgabe 5:

- b) Zeichnen Sie die Lage des transformierten Achsensystems im x_1, x_2 System und zeichnen Sieden Graphen der Kurve (Maßstab 1 LE = 1 cm). (/ 4)

